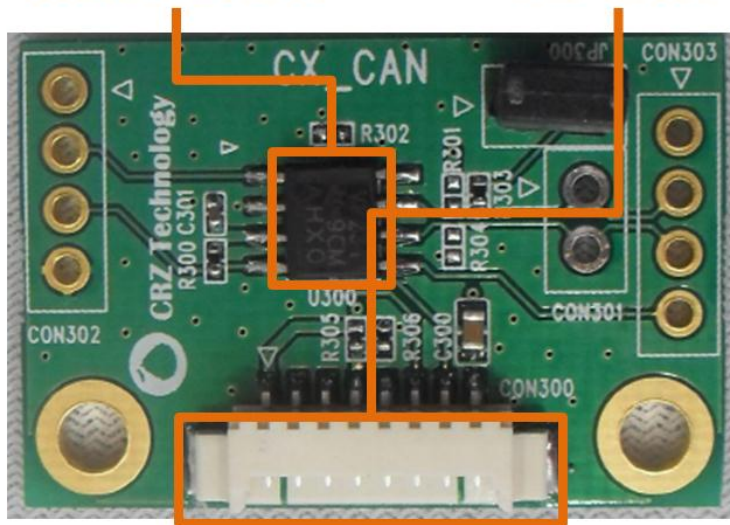


CAN 통신 모듈 보드 CAN Transceiver Module (망고 Cx CAN Transceiver)

SN65HVD231D

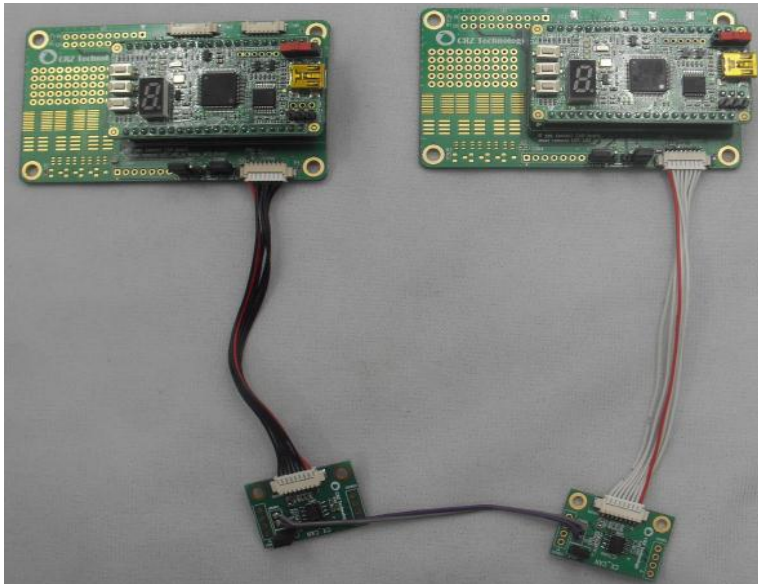
CAN Tx/Rx



하드웨어 사양

- 크기 : 30mm X 20mm
- CAN IC : SN65HVD231D
- Port 8Pin : CAN Tx/Rx

활용 예



확장보드와의 연결

자료 및 소스

- Base Source : <http://cafe.naver.com/embeddedcrazyboys/15214>

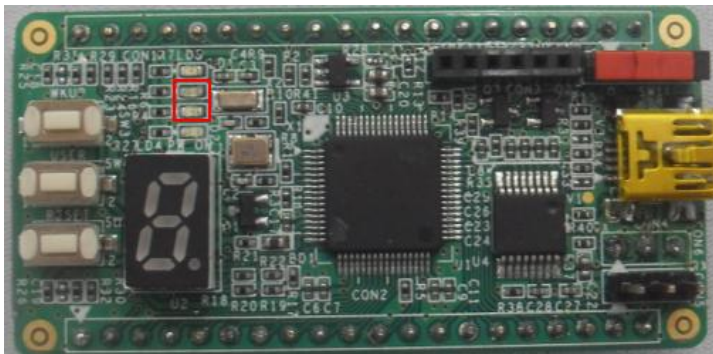
- 카페 : <http://cafe.naver.com/embeddedcrazyboys>
- 홈페이지 : <http://www.mangoboard.com>
- 자료실 : <http://crztech.iptime.org:8080/Release/>

프로그램 writing

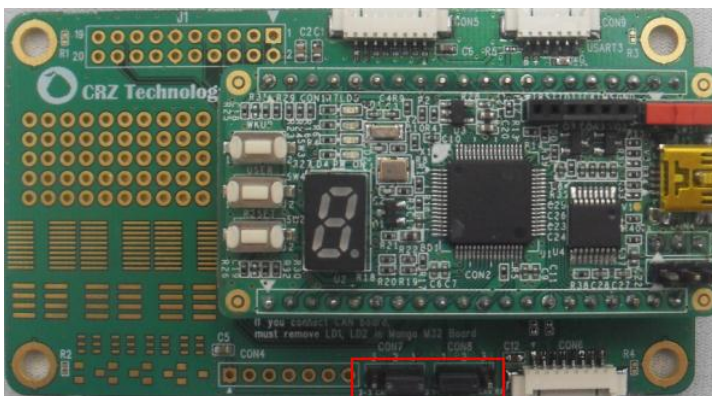
- ARM Cortex-M3 시스템 프로그래밍 완전정복 I , 6.1.4 Flash Download(p151)을 참고.
- <http://cafe.naver.com/embeddedcrazyboys/7453>
(Cortex-M3, STM32) 망고 M32 다운로드 방법)

H/W 변경 사항

CAN 보드를 사용하기 위해서는 망고 M32 보드의 빨간 박스 안 LD1, LD2 를 제거해야 합니다.
LED 신호를 CAN 라인과 공유하고 있기 때문 입니다.

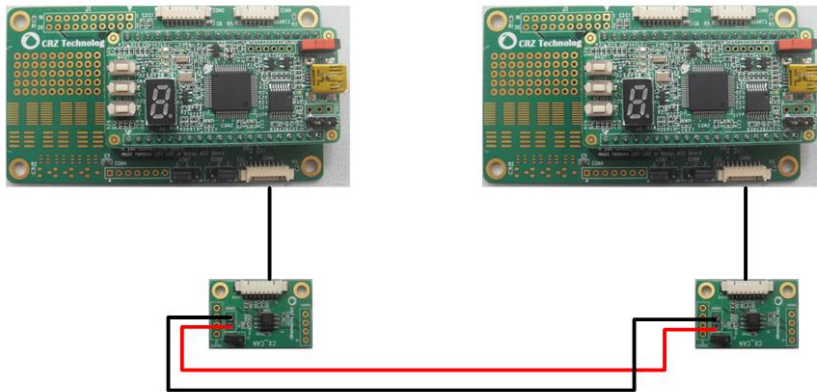


빨간색 박스의 점퍼를 모두 2,3 핀으로 변경해야 합니다.



H/W 연결

아래 사진과 같이 연결 하면 됩니다.



Test

- 프로그램을 다운로드하고 실행 시키면 터미널 창에서 아래와 같은 화면을 볼 수 있습니다.

```

-----
Mango M32 test start...
Press menu key
-----
0> System Information
-----
1> LED Test
2> KEY Test
3> 7-Segment Test
4> USB HID Test
5> Auto Sensor Board Detect
6> CAN test
7>
-----
x> quit
  
```

- 5번은 현재 접속되어 있는 센서보드의 종류를 알려줍니다.
현재 연결되어 있는 센서는 CAN 보드 입니다.

```

5 is selected
Board Type : CAN Board
-----
Mango M32 test start...
Press menu key
-----
0> System Information
-----
1> LED Test
2> KEY Test
3> 7-Segment Test
4> USB HID Test
5> Auto Sensor Board Detect
6> CAN test
7>
-----
x> quit
  
```

- 6번을 누르면 CAN 테스트 모드로 진입하게 됩니다.

보드 2개를 모두 6을 누른 후, 키보드를 누르면 누른 키가 전송이 되게 됩니다.

```
x> quit  
6 is selected  
A is selected
```

```
x> quit  
6 is selected  
RxMessage.Data[0] = A
```

왼쪽 창에 A를 누른 것이 오른쪽 창에 전송이 된 화면 입니다.

```
RxMessage.Data[0] = B
```

```
B is selected
```

오른쪽 창에 B를 누른 것이 왼쪽 창에 전송 된 화면 입니다.